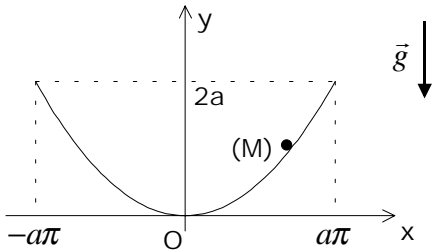


MECANIQUE DU POINT MATERIEL
EXERCICE D' ORAL
-EXERCICE 11.2-
• ENONCE :

« Mouvement d'un point matériel sur une cycloïde »



Un point matériel (M), de masse m , peut se déplacer sans frottements le long d'une cycloïde située dans le plan vertical xOy .

L'équation paramétrique de la cycloïde est:

$$\begin{cases} x(t) = a(\theta + \sin \theta) \\ y(t) = a(1 - \cos \theta) \end{cases} \quad \text{avec : } -\pi \leq \theta \leq \pi$$

- On abandonne le point matériel (M), sans vitesse initiale, à partir d'un point d'ordonnée $y_0 < 2a$.

- 1) Justifier l'utilisation du Théorème de l'Energie Cinétique.
- 2) Exprimer E_C, E_P et y en fonction de l'abscisse curviligne s comptée à partir de l'origine O
(on rappelle que l'on a : $ds = \sqrt{dx^2 + dy^2}$)
- 3) En déduire une équation différentielle en $s(t)$, puis donner la loi d'évolution $s(t)$.

MECANIQUE DU POINT MATERIEL

EXERCICE D' ORAL

• **CORRIGE** :

«Mouvement d'un point matériel sur une cycloïde »

1) Le mouvement est plan \Rightarrow à priori, il y a 2 degrés de liberté ; mais $x(t)$ et $y(t)$ sont liés à la variable unique $\theta(t)$: il n'y a donc en fait qu'un seul degré de liberté \Rightarrow une seule équation scalaire suffit pour déterminer entièrement le mouvement \Rightarrow on utilise le TEC.

$$2) \quad E_c = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}m \left[\left(\frac{dx}{dt} \right)^2 + \left(\frac{dy}{dt} \right)^2 \right] = \frac{1}{2}m \left(\frac{ds}{dt} \right)^2, \quad \text{puisque} \quad \left(\frac{ds}{dt} \right)^2 = \left(\frac{dx}{dt} \right)^2 + \left(\frac{dy}{dt} \right)^2$$

• $E_p = mgy$ (en prenant l'origine des énergies potentielles de pesanteur au point O)

\Rightarrow il faut maintenant relier $y(t)$ à $s(t)$.

• $dx = a(1 + \cos\theta)d\theta$ et $dy = a \sin\theta \times d\theta \Rightarrow$

$$ds^2 = dx^2 + dy^2 = a^2[(1 + \cos\theta)^2 + \sin^2\theta] \times (d\theta)^2 = 2a^2(1 + \cos\theta) \times (d\theta)^2 = 4a^2 \times \cos^2(\theta/2) \times (d\theta)^2$$

$$\Rightarrow ds = 2a \cos(\theta/2) d\theta \quad (1)$$

(on retient cette solution, puisque pour $d\theta \geq 0$, on doit avoir $dx \geq 0$ et $ds \geq 0$, avec $\cos(\theta/2) \geq 0$ pour $-\pi \leq \theta \leq \pi$).

• En intégrant la relation (1), il vient : $s(\theta) = 4a \sin(\theta/2)$, avec $s(0) = 0$; par ailleurs, on peut

récrire $y(\theta)$: $y(\theta) = a(1 - \cos\theta) = 2a \sin^2(\theta/2) \Rightarrow$ finalement :
$$\boxed{y(s) = \frac{s^2}{8a}} \Rightarrow \boxed{E_p(s) = \frac{mgs^2}{8a}}$$

3) Comme il n'y a pas de frottements, il y a conservation de l'énergie mécanique du point matériel (M), ce qui se traduit par :

$$E_c(s) + E_p(s) = cste = \frac{1}{2}m \left(\frac{ds}{dt} \right)^2 + \frac{mgs^2}{8a} \Rightarrow \text{par dérivation, on obtient :}$$

$$2 \times \frac{1}{2} \times \frac{ds}{dt} \times \frac{d^2s}{dt^2} + 2 \times \frac{g}{8a} \times s \times \frac{ds}{dt} = 0 \Rightarrow \boxed{\frac{d^2s(t)}{dt^2} + \frac{g}{4a} \times s(t) = 0} \quad (2)$$

• L'équation différentielle (2) est celle d'un oscillateur harmonique dont la solution est :

$$s(t) = A \cos \omega t + B \sin \omega t, \quad \text{avec :} \quad \boxed{\omega = \sqrt{\frac{g}{4a}}}$$

• $s(0) = \sqrt{8ay(0)} = \sqrt{8ay_0} = A$; $\frac{ds}{dt}(0) = 0 = \omega B \Rightarrow \boxed{B = 0} \Rightarrow$ on a :
$$\boxed{s(t) = \sqrt{8ay_0} \times \cos \omega t}$$

Rq : l'évolution de l'abscisse curviligne est donc purement sinusoidale, même pour des angles non petits, contrairement au pendule simple.